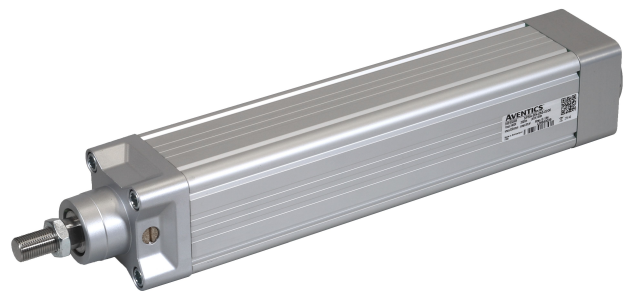


Series SPRA Electric Rod-Style Actuators

R481633882

Allgemeine Serieninformationen Series SPRA Electric Rod-Style Actuators

- Die elektrischen Antriebe der Aventics Serie SPRA in Kolbenstangenausführung bieten die ideale Lösung für schnelle und leistungsstarke lineare Bewegungen. Die äußerst flexiblen, präzisen und energieeffizienten Antriebe verbessern die Nachhaltigkeit und die Gesamtbetriebskosten. Das modulare Konzept der Serie SPRA ermöglicht einen unkomplizierten Anschluss an Ihr bevorzugtes Motor- und Steuerungssystem. Dadurch können Kosteneinsparungen bei der Konstruktion und Programmierung erzielt werden. Dank Konformität mit den Standards der ISO 15552, hochwertiger Materialien und einem Dichtungssystem mit Schutzart IP54S können SPRA-Elektroantriebe auch unter widrigen Bedingungen im Langzeiteinsatz betrieben werden.



Technische Daten

Branche	Industrie
Kolben-Ø	100 mm
Kolbenstangengewinde	M27x2
Max. dynamische Axialkraft	48 kN
Max. statische Axialkraft	60 kN
Max. dyn. axiale Kraft L10	47 kN
Dynamische Tragzahl	61.5 kN
Max. Drehmoment (für Fmax)	90 Nm
Max. lineare Geschwindigkeit	210 mm/s
Max. Drehzahl	1260 1/min
Max. Beschleunigung	6 m/s ²
Einschaltdauer	100 %

Mechanische Daten

Spindeltyp	Kugelgewinde
Spindeldurchmesser	40 mm

Spindelsteigung	10 mm
Steigungsgenauigkeit	G9
Hub	900 mm
Hubreserve (beidseitig)	2 mm
Umkehrspiel	0.2 mm
Wirkungsgrad [%]	>85
Trägheit bei 0 mm Hub	$0.00051 \cdot 10^{-4} \text{ kgm}^2$
Trägheit pro 100 mm Hub	$0.000144 \cdot 10^{-4} \text{ kgm}^2$
Gewicht 0 mm Hub	12.7 kg
Gewicht +100 mm Hub	2.7 kg

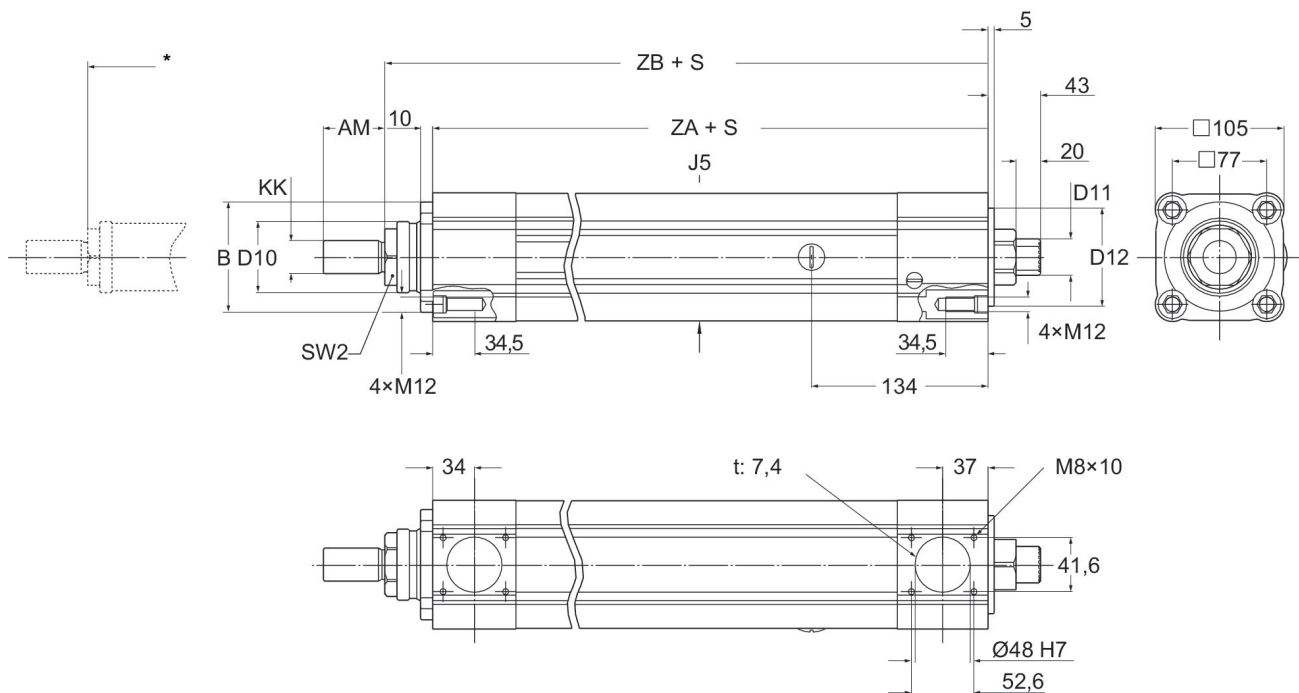
Umgebungsanforderungen

Schutzart	IP54S
Max. Feuchtigkeit	95 %
Umgebungstemperatur min.	-20 °C
Umgebungstemperatur max.	50 °C

Werkstoff

Materialnummer	R481633882
----------------	------------

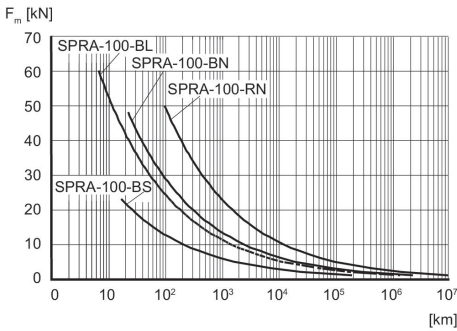
Abmessungen in mm



S = Hub
* Nennhub
t = Tiefe

KK	SW2	J5 mm	ZA	ZB	B -0,1 / -0,35	D10	AM	D12 -0,02 / -0,07	D11
M27 x 2	AF 46	#104	287±1.5	326±2	Ø90	Ø58	50	Ø80	DIN5480 W 30x1.25x22x8f

Lebensdauerkennlinie



Lebensdauer [km]